

1. Vektorrendszer és leképezés rangja

Vektorrendszer rangja.

Definíció

Egy vektorrendszer *rangja* az általa generált altér dimenziója.

Tétel

Az $X = \{v_1, \dots, v_n\}$ rangja akkor r , ha van közöttük r darab lineárisan független, de r -nél több lineárisan független nincs.

Bizonyítás

Legyen F maximális független rendszer X -ben. Azaz F független, de X bármely elemével kibővítve már összefüggő. A múltkori 2. Lemma miatt X minden eleme függ F -től. A függés tranzitivitása miatt $\langle X \rangle$ minden eleme függ F -től. Vagyis F bázis az $\langle X \rangle$ -ben, és így F elemszáma az X rangja.

Azaz a rang a maximális függetlenek elemszáma. Jele: $r(X)$.

Lineáris leképezés rangja.

Definíció

$A \in \text{Hom}(V, W)$ rangja a képtér dimenziója: $r(A) = \dim \text{Im}(A)$.

Tétel (Freud, 5.7.11. Feladat)

Egy lineáris leképezés rangja ugyanaz, mint tetszőleges bázispárban felírt mátrixának az oszloprangja: $r(A) = r([A])$.

Bizonyítás

Legyen \mathbf{b} bázis V -ben, \mathbf{d} bázis W -ben.

HF: Ekkor $A(b_1), \dots, A(b_n)$ generátorrendszer $\text{Im } A$ -ban.

Azaz $r(A) = \dim \text{Im } A = r(A(b_1), \dots, A(b_n))$.

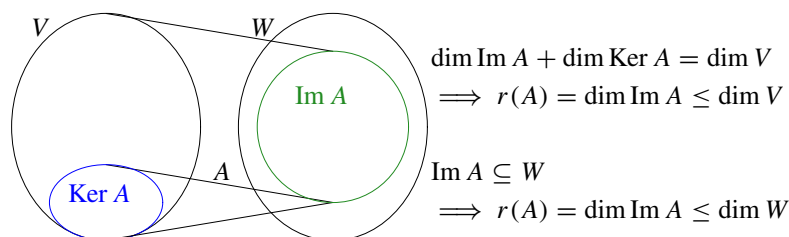
Az $[A]_{\mathbf{b}, \mathbf{d}}$ oszlopvektorai $[A(b_1)]_{\mathbf{d}}, \dots, [A(b_n)]_{\mathbf{d}}$.

De $r(A(b_1), \dots, A(b_n)) = r([A(b_1)]_{\mathbf{d}}, \dots, [A(b_n)]_{\mathbf{d}}) = r([A])$,

mert $w \mapsto [w]_{\mathbf{d}}$ izomorfizmus, így megőrzi a rangot (HF).

Összeg rangja.

Ha $A \in \text{Hom}(V, W)$, akkor $r(A) \leq \dim V$ és $r(A) \leq \dim W$.



Állítás

Ha $A, B \in \text{Hom}(V, W)$, akkor $r(A + B) \leq r(A) + r(B)$.

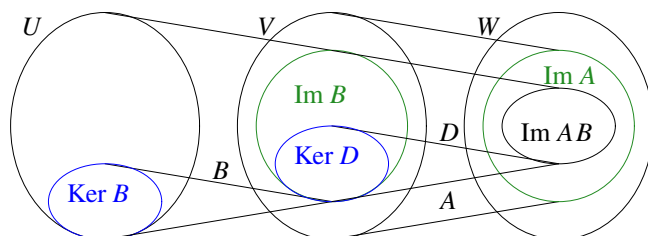
Bizonyítás

$r(A + B) = \dim \text{Im}(A + B)$. **HF:** $\text{Im}(A + B) \subseteq \text{Im } A + \text{Im } B$.
 $\dim(\text{Im } A + \text{Im } B) \leq \dim \text{Im } A + \dim \text{Im } B = r(A) + r(B)$,
mert $\dim(U + V) = \dim U + \dim V - \dim(U \cap V)$ (gyakorlaton).

Szorzat rangja.

Tétel (Freud, 5.7.12. Feladat)

$r(AB) \leq r(A)$ és $r(AB) \leq r(B)$ leképezésekre, így mátrixokra is.



Bizonyítás

Mivel $\text{Im } AB \subseteq \text{Im } A$, így $r(AB) = \dim \text{Im } AB \leq \dim \text{Im } A = r(A)$.

Legyen $D : \text{Im } B \rightarrow W$, $D(v) = A(v)$. Ekkor $\text{Im}(D) = \text{Im}(AB)$.

A dimenziótételből $\dim \text{Im } D + \dim \text{Ker } D = \dim \text{Im } B$.

Így $r(AB) = r(D) = \dim \text{Im } D \leq \dim \text{Im } B = r(B)$. □

2. Diádfelbontás

A diád fogalma.

Definíció

Diád: egy oszlop- és egy sorvektor szorzata.

$$uv = \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_m \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_1 & \dots & b_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_1 b_1 & \dots & a_1 b_n \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_m b_1 & \dots & a_m b_n \end{bmatrix}$$

Állítás

A diád rangja 1, ha u és v egyike sem nulla (különben nulla). Megfordítva, minden (legfeljebb) 1 rangú mátrix diád.

Bizonyítás

Az 1-rangú mátrixok azok, melyekben van egy nem nulla oszlop, és a többi oszlop ennek skalárszorosa. □

Felbontás diádok összegére.

Tétel

Minden M mátrix felbontható $r(M)$ darab diád összegére, de kevesebb diád összegére nem.

Bizonyítás

Ha $M = D_1 + \dots + D_k$, ahol minden j -re D_j diád, akkor

$$r(M) = r(D_1 + \dots + D_k) \leq r(D_1) + \dots + r(D_k) \leq k.$$

Vagyis az M rangjánál kevesebb számú diád nem elég.

A megfordítás ötlete: Legyen $M = ((m_{ij}))$, ahol $m_{11} \neq 0$, u az M első oszlopa és $v = [1 \quad m_{12}/m_{11} \quad \dots \quad m_{1n}/m_{11}]$. Ekkor $M - uv$ első sora és oszlopa végig nulla. Az eljárást további nem nulla elemekkel folytatjuk, amelyek mindig *új sorban* és *új oszlopban* vannak. Be lehet bizonyítani, hogy az eljárás $r(M)$ lépésben véget ér.

A transzponált rangja.

Tétel

A M mátrixnak és a transzponáltjának ugyanaz a rangja. Speciálisan M sorrangja és oszloprangja megegyezik.

(Második) bizonyítás

Jelölje M^T az M transzponáltját: $M = ((m_{ij})) \implies M^T = ((m_{ji}))$.

HF: $(M + N)^T = M^T + N^T$ és $(MN)^T = N^T M^T$.

Diád transzponáltja is diád, mert $(uv)^T = v^T u^T$.

Ha $M = D_1 + \dots + D_r$, ahol a D_j diád és $r = r(M)$, akkor $M^T = D_1^T + \dots + D_r^T$, és így $r(M) = r \geq r(M^T)$.

Ezt M helyett M^T -ra alkalmazva $r(M^T) \geq r((M^T)^T) = r(M)$. □

Az első bizonyítás még az előző félévben szerepelt, Gauss-elimináció felhasználásával.

Determinánsrang.

Definíció

Az M mátrix *determinánsrangja* r , ha

- (1) kiválasztható r sor és r oszlop úgy, hogy a metszéspontjaikban álló $r \times r$ -es mátrix determinánsa nem nulla;
- (2) de $r + 1$ sor és oszlop már nem választható ki így.

Tétel (Freud, 3.4.2. Tétel)

Minden mátrix determinánsrangja egyenlő az oszloprangjával.

Bizonyítás: nincs.

Mivel M -nek és M transzponáltjának a determinánsrangja a transzponált determinánsról szóló tétel miatt ugyanaz, ezért egy harmadik bizonyítást kapunk arra, hogy a sor- és oszloprang egyenlő.

3. Lineáris egyenletrendszer és rang

A kibővített mátrix.

$$\begin{aligned}a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1m}x_m &= b_1 \\a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2m}x_m &= b_2 \\&\dots \\a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nm}x_m &= b_n\end{aligned}$$

$$M = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1m} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2m} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nm} \end{bmatrix}, \quad x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_m \end{bmatrix} \quad \text{és} \quad b = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \dots \\ b_n \end{bmatrix}.$$

Az M a fenti $Mx = b$ egyenletrendszer mátrixa.

$$[M, b] = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1m} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2m} & b_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nm} & b_n \end{bmatrix} \text{ a kibővített mátrix.}$$

A megoldhatóság jellemzése.

Tétel (Freud, 3.4.3. Tétel)

Legyen $M \in T^{n \times m}$. Az $Mx = b$ lineáris egyenletrendszer pontosan akkor oldható meg, ha a kibővített mátrix rangja megegyezik az egyenletrendszer mátrixának rangjával: $r([M, b]) = r(M)$. Ilyenkor a megoldás pontosan akkor egyértelmű, ha $r(M) = m$ (vagyis ez a rang egyenlő az ismeretlenek számával).

Bizonyításvázlat

Akkor és csak akkor van megoldás, ha b benne van az M oszlopai által generált altérben, vagyis ha M és $[M, b]$ oszlopai ugyanazt az alteret generálják. Akkor és csak akkor egyértelmű a megoldás, ha M oszlopai lineárisan függetlenek is.